

Capítulo

8

Dinâmica no movimento de rotação

Paula Ferreira: psfer@pos.if.ufrj.br

8.1. Movimento combinado de rotação e translação

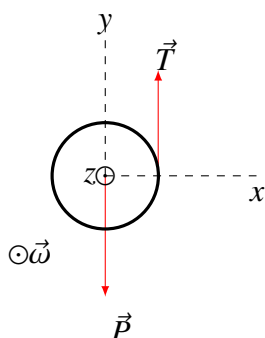
$$\sum \vec{F}_{ext} = M\vec{a}_{CM} \quad (1)$$

$$\sum \vec{\tau} = I_{CM}\vec{\alpha} \quad (2)$$

A eq. (2) vale mesmo quando o eixo de rotação se move contanto que:

- O eixo que passa pelo CM deve ser um eixo de simetria
- O eixo não pode mudar de direção

8.1.1. Exemplo Ioiô 10.6



Movimento de Translação:

$$\sum \vec{F} = M\vec{a}_{CM} \quad (3)$$

$$(T - Mg)\hat{\mathbf{j}} = -Ma\hat{\mathbf{j}} \quad (4)$$

$$T = M(g - a) \quad (5)$$

Movimento de rotação:

$$\sum \vec{\tau} = I_{CM} \vec{\alpha} \quad (6)$$

$$\vec{\tau}_P + \vec{\tau}_T = I_{CM} \alpha \hat{\mathbf{k}} \quad (7)$$

$$0 \times (-Mg \hat{\mathbf{j}}) + R \hat{\mathbf{i}} \times T \hat{\mathbf{j}} = I_{CM} \alpha \hat{\mathbf{k}} \quad (8)$$

$$RT = I_{CM} \alpha \quad (9)$$

$$RT = \frac{MR^2}{2} \alpha \quad (10)$$

$$T = \frac{MR}{2} \alpha \quad (11)$$

O fio desenrola sem deslizar, então:

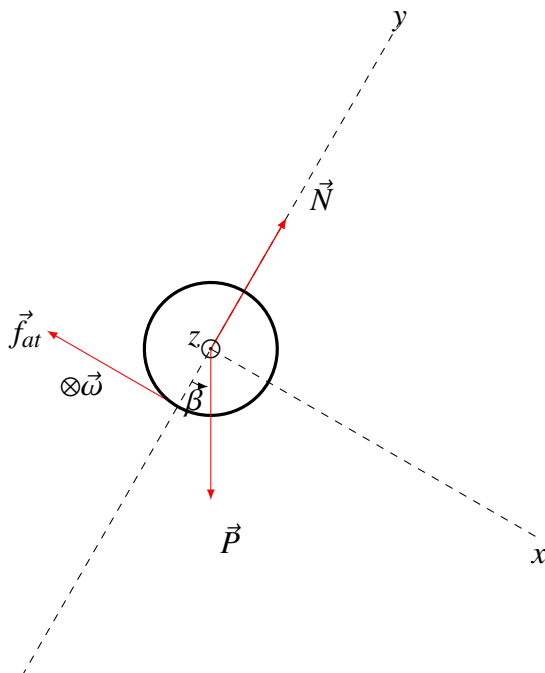
$$a_{CM_y} = \alpha R \quad (12)$$

$$\vec{a}_{CM} = -\frac{2}{3} g \hat{\mathbf{j}} \quad (13)$$

$$\vec{T} = \frac{1}{3} Mg \hat{\mathbf{j}} \quad (14)$$

8.1.2. Exemplo 10.7

Bola maciça rolando sem deslizar num plano inclinado de ângulo β .



Movimento de translação:

$$\sum \vec{F} = M\vec{a}_{CM} \quad (15)$$

$$N\hat{\mathbf{j}} + Mg(\sin\beta\hat{\mathbf{i}} - \cos\beta\hat{\mathbf{j}}) - f_e\hat{\mathbf{i}} = Ma_{CM}\hat{\mathbf{i}} \quad (16)$$

$$N - Mg\cos\beta = 0 \quad (17)$$

$$Mg\sin\beta - f_e = Ma_{CM} \quad (18)$$

Movimento de rotação:

$$\sum \vec{\tau} = I_{CM}\vec{\alpha} \quad (19)$$

$$\vec{0} \times \vec{N} + 0 \times \vec{P} - R\hat{\mathbf{j}} \times (-f_e\hat{\mathbf{i}}) = I_{CM}\alpha(-\hat{\mathbf{k}}) \quad (20)$$

$$Rf_e = I_{CM}\alpha \quad (21)$$

$$I_{CM} = \frac{2}{5}MR^2 \quad (22)$$

$$a_{CM} = \alpha R \quad (23)$$

$$f_e R = \frac{2}{5}MRa_{CM} \quad (24)$$

$$f_e = \frac{2}{5}Ma_{CM} \quad (25)$$

(25) → (18)

$$a_{CM} = \frac{5}{7}g\sin\beta \quad (26)$$

$$f_e = \frac{2}{7}Mg\sin\beta = \mu_e N \quad (27)$$

(17) → (27)

$$\mu_e = \frac{2}{7}\tan\beta \quad (28)$$

8.2. Atrito de rolamento

Quando a linha de ação da força normal passa pelo centro do eixo de rotação, não há deslizamento. Sem deslizamento, a força de atrito não realiza trabalho.

8.3. Trabalho e potência no movimento de rotação

$$dW = \vec{F} \cdot d\vec{s} \quad (29)$$

$$dW = F_{tg} ds \quad (30)$$

$$dW = F_{tg} R d\theta \quad (31)$$

$$dW = \tau d\theta \quad (32)$$

O trabalho total realizado pelo torque durante um deslocamento angular θ_1 a θ_2 :

$$W = \int_{\theta_1}^{\theta_2} \tau d\theta \quad (33)$$

Para torque constante

$$W = \tau(\theta_2 - \theta_1) \quad (34)$$

8.3.1. Teorema trabalho-energia

$$dW = \tau d\theta = I \alpha d\theta \quad (35)$$

$$dW = I \frac{d\omega}{dt} d\theta = I \frac{d\theta}{dt} d\omega = I \omega d\omega \quad (36)$$

$$W = \int_{\omega_1}^{\omega_2} I \omega d\omega = \frac{I}{2} \omega_2^2 - \frac{I}{2} \omega_1^2 \quad (37)$$

8.3.2. Potência

$$\frac{dW}{dt} = \tau \frac{d\theta}{dt} \quad (38)$$

$$P = \tau \omega \quad (39)$$

Referências

- [1] Herch Moysés Nussenzveig. *Curso de física básica: Mecânica (vol. 1)*. Vol. 394. Editora Blucher, 2013.
- [2] Hugh D Young, A Lewis Ford e Roger A Freedman. *Física I Mecânica*. 2008.